

CURRICULUM DE LA FIEC

LISBETH KARINA MENA LOPEZ

Profesor Ocasional 1

Profesor a tiempo completo

lismena@espol.edu.ec

1. Historial del profesor en la FIEC

- Profesor Contratado de FIEC - (desde 01-04-2016 hasta actual)
 - Dictado de Fundamentos de Robótica
 - Dictado de Robótica Móvil
 - Dictado de Fundamentos del Diseño Digital
 - Dictado de Introducción a los Sistemas Embebidos

2. Historial profesional bajo relación de dependencia

- CAMINOSCA:
 - Ingeniero Junior. Control de proyectos, documentos y costos. Proyecto OGEE (PAM-EP).
 - Marzo – Agosto 2013
- SMARTPRO:
 - Control de proyectos, documentos y costos. Proyecto OGEE (PAM-EP).
 - Junio 2012 – Marzo 2013
- UNIVERSIDAD POLITACNICA SALESIANA
 - Asistente de laboratorios de electrónica y sistemas industriales
 - Septiembre 2011 – Junio 2012

3. Porcentaje de tiempo completo asignado a la(s) carrera(s)

Carrera Ingeniería en Computación 50%

Carrera Ingeniería en Electrónica y automatización 50%

(Ejemplo: Si mi materia se dicta en una sola carrera => 100%, o si mi materia se dictase en 2 carreras => 50%)

4. Títulos y áreas, instituciones y fechas

- **Estudios de Postgrado**
 - Universidad Politécnica de Madrid - (desde Septiembre 2013 hasta Octubre 2015)
 - Título obtenido: Máster Universitario en Automática y Robótica.
 - Año en el que obtuvo el título: 2015
- **Estudios Superiores:**
 - Universidad Politécnica Salesiana - (desde Septiembre 2006 hasta Julio 2011)
 - Título obtenido: Ingeniero en Electrónica con mención en Sistemas Industriales.
 - Año en el que obtuvo el título: 2012

5. Idiomas

- Inglés

6. Asistencia a conferencias, talleres y programas de desarrollo profesional

(Últimos 5 años)

- Vuelo de drones y más robots asombrosos de la VI edición de la Noche Europea de los Investigadores de Madrid, 2015.

7. Otras experiencias relacionadas a la Carrera

(Ejemplo: Coordinación de carrera/área/acreditación/evaluación/calidad; Organización de eventos: cursos/conferencias/congresos; Jefe de laboratorio; etc.)

- Coordinación de Vinculación de la carrera de Ingeniería en Electrónica y Automatización.
- Coordinación de acreditación Abet de la carrera de Ingeniería en Electrónica y Automatización.

8. Consultoría

(Servicios profesionales independientes)

-

9. Otras actividades asignadas en la institución con tiempo promedio por semana.

Actividad _ tiempo promedio por semana

(Ejemplo: miembro del consejo politécnico o alguna de las comisiones institucionales; dirección de centros de investigación institucionales; miembro de grupos de investigación multidisciplinarios; etc.)

- Colaboración en el Centro de Visión y Robótica, 10 horas semanales

10. Comités a los que ha asistido en facultad, universidad y / u otros comités de la universidad

(Últimos 5 años)

-

11. Miembro de Asociaciones Profesionales

(Nacionales e internacionales)

-

12. Principales publicaciones

(Últimos 5 años)

- L. Mena, J. Magallanes, D. Ochoa, M. Helguero y F. Maldonado.: *Hacia la adopción de tecnologías apropiadas en la fabricación artesanal de muebles de madera*. 15th LACCEI International Multi-Conference for Engineering, Education, and Technology. [Accepted]. July 19-21 2017, Florida Atlantic University, Boca Raton, USA.
- M. Torres-Naranjo, R. Saraguro-Bravo y L. Mena.: *Implementación de metodologías participativas en la formulación de proyectos entre Academia, Estado y Comunidad*. 15th LACCEI International Multi-Conference for Engineering, Education, and Technology. [Accepted]. July 19-21 2017, Florida Atlantic University, Boca Raton, USA.
- Montes, Hector; Mena, Lisbeth; Fernández, Roemi; Armada, Manuel.: *Energy Efficiency Hexapod Walking Robot for Humanitarian Demining*. Industrial Robot Journal. [Accepted] 27-Jan-2017. Thomson Reuters ISI.
- Mena, L., Montes, H., Fernandez, R., Sarria, J. and Armada, M.: *Experimental Evaluation of the Locomotion of a Hexapod Robot*. RoboCity16 Open Conference on future trends in robotics, 26-27 May 2016. Madrid, Spain. Chap. 35, pp 283-292. ISBN: 978-84- 608 -8452- 1.
- Mena, L., Montes, H., Fernandez, R., Sarria, J. and Armada, M.: *Reconfiguration of a climbing robot in an all-terrain hexapod robot*. ROBOT2015: Second Iberian Robotics Conference, 19-21 November, Lisbon, Portugal. Advances in Intelligent Systems and Computing Series, Ed.Springer. Vol-02, pp 197-208. 2015. ISBN 978-3- 319-27148- 4.
- Montes, H., Mena, L., Fernández, R., Sarria, J., Armada, M.: *Inspection Platform for Applications in Humanitarian Demining*. Proc. 18th Intl. Conf. on Climbing and Walking Robots and the Support Technologies for Mobile Machines. Sept. 6-9, HangZhou, China, Assistive Robotics: 446-453. 2015. ISBN 978-981- 4725-23- 1.
- Montes, H., Mena, L., Fernández, R., Sarria, J., González de Santos, P., Armada, M.: *Hexapod Robot for Humanitarian Demining*. In: Proc. RISE 2015, 8th IARP Workshop on Robotics for Risky Environments, 28-29 January 2015, Naval Academy, Lisbon, Portugal. 2015.

13. Otras actividades académicas

(Últimos 5 años)

(Ejemplo: Miembro de tribunal de graduación, evaluadora de artículos/proyectos de investigación)

-

14. Cursos Dictados

(Últimos 5 años)

15. Resumen de Investigación

(Porcentaje de tiempo dedicado a esta actividad __%) 25%

- El trabajo de investigación se realiza en el área de UAVs y RTK para geoetiquetado y georreferenciación de imágenes.